2A14-T6铝合金搅拌摩擦焊 温度场及黏流层数值模拟分析^{*}

马 核¹,田志杰²,熊林玉²,颜 旭¹,曹学敏¹,张彦华¹

(1.北京航空航天大学,北京 100191;2.首都航天机械公司,北京 100076)

[摘要] 针对 2A14 铝合金搅拌摩擦焊过程,基于 CEL 数值模拟方法,采用 Pressure Independ Multiyield Material 模型,进行了不同搅拌头旋转速度与焊接速度条件下温度场有限元模拟分析。根据温度场分布分析了不同工艺条件下搅拌头前端黏流层厚度变化规律。依据搅拌摩擦焊过程中流变层工艺要求与黏流层模拟厚度,预测了不同工艺条件下的焊接质量,进而提出了 2A14 铝合金搅拌摩擦焊工艺参数控制准则。

关键词:搅拌摩擦焊;温度场; Pressure Independ Multiyield Material 模型; 黏流层; 数值模拟 DOI: 10.16080/j.issn1671-833x.2018.08.055



马 核 博士研究生,研究方向为焊接结构 完整性、搅拌摩擦焊。

搅拌摩擦焊技术(friction stir welding, FSW)作为一种先进的固相 连接技术,为铝合金焊接提供了优选 的解决方案。焊接温度场是搅拌摩 擦焊的重点研究方向,一般来说,搅 拌头旋转速度与焊接速度是研究焊 接温度场重要的工艺参数,其比值直 接表征了焊接热输入量的大小,即线 能量密度^[1-2]。研究表明,稳定焊接 过程中,搅拌头周围材料在高温作用 下而软化呈现黏流态,随搅拌头流动 至搅拌头后方,在中低温区域,材料 软化现象不显著,固体性质明显^[3]。 搅拌摩擦焊焊缝成形优劣的根本在 于搅拌头前端被软化的黏塑性材料 是否能充分填充搅拌头行走后产生 的空腔。因此,利用数值模拟焊接温 度场方法对搅拌头前方黏流态物质 状态与尺寸进行分析,对研究搅拌摩 擦接头质量有重要意义。

目前,用于搅拌摩擦焊温度场的 模拟方法大致分为计算固体力学与 计算流体力学两类, Al-Badour 等^[4]、 Aziz 等^[5] 基于固体力学方法建立了 搅拌摩擦焊温度场,但模型中材料属 性为固体,对焊接过程中材料黏塑性 流动描述有所欠缺。王鑫⁶⁰、Kim 等^[7] 基于流体力学方法建立了搅拌摩擦 焊温度场,模型中材料属性为流体, 材料黏塑性流动表征充分,但对焊缝 周围固态材料描述有所欠缺。为更 加充分地模拟搅拌摩擦焊温度场,本 文基于固体力学计算方法,采用流体 状态方程补充描述固体本构模型的 方法对 2A14 铝合金搅拌摩擦焊过 程的温度场进行数值模拟,通过不同 线能量密度条件下温度场确定的黏 流态物质范围,分析了搅拌头转速与 焊接速度对接头质量的影响,为优化 焊接工艺参数提供参考。

搅拌摩擦焊物理模型

搅拌摩擦焊过程可分为:搅拌 头下压阶段、搅拌头驻留阶段、稳定

^{*}基金项目:国防基础科研资助项目 (JCKY2014203A001);民用航天预研资助项 目(科工一司[2014]618号)。



焊接阶段和焊接完成阶段。在焊接 前两个阶段,搅拌头摩擦被焊材料产 热,搅拌头周围薄层材料被高温软化 成为黏流状态,黏流态物质在搅拌头 旋转作用下发生塑性变形,在塑性变 形的同时进行变形产热,进一步增加 搅拌头周围的产热量,当摩擦产热与 塑性变形产热进入稳态后,焊接进入 稳定状态,搅拌头周围薄层黏流态材 料达到稳定厚度。在稳定焊接阶段, 搅拌头转移其前端黏流态物质填充 搅拌头行走后在后方产生的空腔,形 成焊缝^[3]。如图1所示,搅拌头前端 黏流态物质区域称为黏流层,搅拌头 每旋转一周,搅拌头前端随搅拌头转 移的材料层称为流变层。黏流层区 域可通过焊接温度场确定,不同的温 度使材料处于不同的状态。研究表 明,对于 2A14 铝合金,500℃至接近 材料固相线温度间为热塑性状态,流 变抗力小于 20MPa, 此温度区间材料 构成热塑性区。固相线温度附近材 料流变抗力为 0.01~1 MPa^[8-11], 可认 为 2A14 铝合金在 540℃附近达到黏 流状态,此温度以上的材料区域构成 黏流层区。流变层范围与搅拌头旋 转速度及焊接速度有关,为工艺性要 求。搅拌头前端流变层厚度计算公 式为:

 $\delta = \frac{v}{n}$ (1) 式中, δ 为搅拌头前端流变层厚度, v为焊接速度, n 为搅拌头旋转速度。 为了实现优质的焊接,搅拌头每旋转 1周所转移的材料应全部为黏流态 材料,黏流态材料流变抗力极小,塑 性流动能力强,被搅拌头转移时能充 分填充搅拌头后方空腔,形成良好焊 缝。

在实际焊接过程中,由搅拌摩擦 焊温度场决定的黏流层与热塑性区 也随搅拌头移动而移动,热源产热与 热传导决定了黏流层与热塑性区域 的范围,焊接速度决定了搅拌头前端 与两区域的相对位置。当焊接速度 过快,热传导速率不变时,搅拌头前 端黏流层与热塑性区域将减小,当焊 接速度高于黏流态物质热传导速率 时,搅拌头会穿透粘流层与热塑性区 接触发生干摩擦行为,导致随搅拌头 转移材料塑性流动能力不充分,易产 生缺陷或降低接头质量。当搅拌头 转速过低时,摩擦与塑性变形产热不 足,也将导致搅拌头前端黏流层与热 塑性区域减小。因此,搅拌头转速与 焊接速度的匹配会直接影响焊接接 头质量。

综上所述,优质的搅拌摩擦焊在 焊接过程中,搅拌头前端黏流层最小 厚度应大于流变层厚度。搅拌摩擦 焊流变层厚度δ仅与搅拌头转速和 焊接速度有关,与材料性质无关。而 实际搅拌摩擦焊过程中黏流层为温 度场所建立,焊接温度场与搅拌头转 速、焊接速度、材料热力性能等因素 有关。因此为了研究搅拌摩擦焊黏 流层范围,需要对焊接温度场进行分



Fig.1 Schematic diagram of material state around rotating tool

析。采用解析法求解搅拌摩擦焊温 度分布较难,而应用数值模拟方法求 解这类问题比较适合。

搅拌摩擦焊接数值模拟模型

Abaqus有限元分析软件在求解 非线性问题方面功能强大,适用于热 力学与动力学中复杂的耦合关系。 因此,本文采用Abaqus软件对搅拌 摩擦焊温度场进行数值模拟分析。

1 三维模型

为兼顾计算速度与重点研究区 域,仅选取搅拌头与附近区域进行三 维建模仿真。如图2所示,搅拌头空 间位置固定,旋转方向为顺时针,通 过材料移动模拟焊接行进过程。模 型中设置材料进出界面,进出速度 (移动速度)为焊接速度。两侧面为 材料滑动面,材料被限制在这一区域 内流动。

被焊板件模型尺寸为 50mm× 50mm×6mm,为观察搅拌针底部热 力行为,在下方补充材料层厚度为 0.5mm,同时为研究搅拌摩擦焊接过 程中被焊工件上表面变化规律,增加 1 层空材料层,厚度为 1.5mm,焊接 方向如图 3 所示, AS 为前进侧, RS



图2 模型边界条件示意图 Fig.2 Schematic diagram of boundary condition in model



Fig.3 Schematic diagram of 3D model

为后退侧。实际生产中,搅拌头材料 为热作模具钢,搅拌针为三平面,根 部直径为6mm,头部直径为5mm,长 度为5.7mm,轴肩直径为18mm,内 凹角为2°,螺纹为左旋,间距1mm, 为简化模拟,搅拌针采用光滑平面代 替,轴肩内凹角取0,轴肩限定高度 为2mm,尺寸如图4所示。

2 热源模型

搅拌摩擦焊热源由摩擦产热与 材料塑性变形产热两部分组成。摩 擦生热采用库伦模型:

 $q=\mu f v_{ij}$

式中,q为热流密度,µ为摩擦 系数,f为接触应力,v_戦为线速度。 本次模拟中摩擦系数取 0.5。搅拌摩 擦焊中塑性变形产热主要发生在流 变层,塑性变形产热可表示为:

 $r_{p} = \eta \sigma \dot{\epsilon}$ (3) 式中, r_{p} 表示热流; η 表示塑性功转 换为热量的系数,取 $\eta=1$; σ 表示应 力, $\dot{\epsilon}$ 表示应变速率^[12]。

2A14 铝合金的热物理性质如图 5 所示。

3 材料本构模型

通过上述分析可知,在稳定焊 接过程中,搅拌头附近存在薄层黏 流体材料,这一区域外还存在热塑 性材料,而其他区域材料呈现弹塑 性状态。为充分体现材料的这些状 态,采用 Pressure Independ Multiyield Material 模型,该模型中,正应力与切 应力独立采用两种本构方程表达。 黏流态物质流变抗力极小,变形时类 似流体,可采用 Grüneisen 物态方程 中压力与形变形式描述。热塑性区



图4 搅拌头尺寸示意图 Fig.4 Schematic of rotating tool size

域材料表现出金属热塑性软化状态, 在搅拌摩擦焊接过程中切应力起主 要作用,可采用 Johnson-cook 模型描 述材料流变抗力随温度的变化。焊 接过程中的弹性行为通过弹性模量 描述。

Grüneisen 状态方程为:

$$P_{\rm T}(V,T) = \frac{\gamma}{V} E_{\rm T}(V,T) \qquad (4)$$

或

(2)

$$p - p_{\rm c} = \frac{\gamma}{V} E - E_{\rm c} \tag{5}$$

在热力学上, Grüneisen 系数 $\gamma = V(\frac{\partial p}{\partial E})_v = V \frac{P_T}{E_T}$, 它表示热压分 量与热能分量的某种比例关系。 压缩材料的压力为:

$$P = \frac{\rho_0 C^2 u \left(1 + \left(1 - \frac{v_0}{2}\right) u - \frac{a}{2} u^2\right)}{\left(1 - (S_1 - 1) u - S_2 \frac{u^2}{u + 1} - S_3 \frac{u^3}{(u + 1)^2}\right)^2} + (\gamma_0 + \alpha u)$$
(6)

$$u = \frac{1}{V} - 1 \tag{7}$$

 γ_0 为常态下的 Grüneisen 系数, 可以通过以下方法获得:

$$y_{0} = V \frac{\alpha_{v} B_{T}}{C_{v}} = \frac{\alpha_{v} c^{2}}{C_{v}} \times \frac{1}{1 + \alpha_{v} \gamma T} (8)$$

材料膨胀时压力为:

$$P = \rho_0 C^2 u + (\gamma_0 + \alpha u) E \qquad (9)$$

公式(4)~(9)中: P_{T} 为热压; E_{T} 为 热能; p_{c} 为冷压; E_{c} 为冷能;c为流 体力学声速,即零压下的冲击波速度 $c_0; B_T$ 为等温体积模量; E 为内能; P 为压力; a_v 为体膨胀系数; C_v 为定容 比热容; C 为 u_s-u_p 曲线的截距, S_1 、 S_2 、 S_3 是 u_s-u_p 曲线斜率的系数; a是 对 γ_0 的一阶体积修正^[14]。Grüneisen 状态方程参数如表 1 所示。

Johnson-cook 材料本构模型描述材料高应变速率下热黏塑性变形行为, Johnson-cook 本构模型为:

$$\sigma = (A + B\varepsilon^{w})(1 + C_{1} \ln \frac{\dot{\varepsilon}}{\dot{\varepsilon}_{0}}) \left[1 - \left(\frac{T - T_{r}}{T_{m} - T_{r}} \right)^{m} \right]$$

$$(10)$$

式中,第1项描述了材料的应变强化 效应,第2项反映了流动应力随对数 应变速率增加的关系,第3项反映了 流动应力随温度升高指数降低的关 系。 $\dot{\epsilon}_0$ 表示参考应变速率, T_r 表示参 考温度, T_m 为材料熔点。A、B、w表 征材料应变强化项系数, C_1 表示材 料应变速率强化系数,m表示材料热 软化系数, T_r 为环境温度, T_m 为材料 固相线温度^[6]。Johnson-cook 本构模 型参数如表2所示。

搅拌摩擦焊接温度场 模拟分析

耦合欧拉-拉格朗日分析 (Coupled Euler-Lagrange),即CEL分



Fig.5 Thermal physical parameters of 2A14 aluminum alloy

表1 2A14铝合金u_s-u_p方程参数

密度 / (kg• m ⁻³)	剪切弹性模量 /GPa	$c_0 / (m \cdot s^{-1})$	S_1	S_2	S_3	γ _o
2840	27	5328	1.338	0	0	2

2018年第61卷第8期·航空制造技术 57



析方法,是 Abaqus 有限元模拟软件 开发的一项用于多物理场强耦合问题的数值模拟技术。CEL方法综合 了欧拉分析和拉格朗日分析的优点, 欧拉分析对于处理大变形问题,包括 流体动力学非常有效,拉格朗日分析 则适用于固体力学模拟^[4-5]。搅拌摩 擦焊接过程中的热力行为属于大变 形流固耦合过程,因此本次模拟基于 CEL方法。

1 2A14铝合金搅拌摩擦焊接温度场 分布

根据工艺试验确定 2A14 铝合 金搅拌摩擦焊优选工艺参数为: 搅 拌头旋转速度 n=600r/min,焊接速度 v=180mm/min。优选工艺条件下仿 真模型温度场分布如图6所示,在稳 定焊接阶段,摩擦界面中极个别节点 温度出现超过材料固相线现象,达到 549℃。搅拌头与被焊材料接触界面 周围存在一薄层高温区域,该区域材 料温度为540℃左右,接近固相线, 流变抗力极低,材料处于黏流态,构 成黏流层。黏流层外侧区域部分材 料温度约为500℃左右,处于热塑性 状态,构成热塑性层。沿搅拌针深度 方向截取距离轴肩 0.5mm 处作为表 面层(图 6 (a)), 观察发现, 搅拌头 前端高温区域范围大于后端。截取 距离轴肩 4.2mm 处作为中间层(图 6 (b)),这一位置搅拌头前端黏流层厚 度最薄。截取距离轴肩 5.7mm 处作 为底面层,此位置为搅拌针尖部与被 焊材料接触面,属于焊根位置,由图 6(c)可知,焊根位置最高温度达到 540℃,处于黏流状态。

图 7 所示为优选参数条件下接 头横截面模拟温度场与金相组织对 比。观察可知,搅拌摩擦焊接头横截 面中的轴肩影响区(SAZ,图 7 (a) 中 I)与焊核区(NZ,图 7 (a)中Ⅱ) 相连,热力影响区(TMAZ,图 7 (a) 中Ⅲ)毗邻上述两个区域,热影响区 (HAZ,图 7 (a)中Ⅳ)紧邻热力影响 区。仿真模型中,与搅拌头相接触区

58 航空制造技术・2018年第61卷第8期

域温度较高,并向两侧逐层降低。对 比发现,温度梯度分布与金相组织变 化存在相关关系,与搅拌头接触区域 温度接近固相线,高温覆盖范围接



Fig.7 Temperature distribution and microstructures of FSW joint

近 SAZ 与 NZ 区域,这一现象是由于 固相线附近材料到达黏流状态,受搅 拌头搅拌、拽曳作用后晶粒细化,凝 固成焊缝时形成 SAZ 与 NZ 区。黏 流层两侧区域材料温度达到 500℃, 处于热塑性状态,具有一定流变抗 力,材料没有发生流动,但晶粒存在 拉长、弯曲与长大现象,最终形成 TMAZ 与 HAZ 区域。

将 2A14 铝合金搅拌摩擦焊优 选工艺参数带入公式(1),可知焊接 所需的流变层厚度 δ =0.3mm。分析 模拟温度场可知,在中间层及搅拌针 前端黏流层厚度最小,为 0.46mm,其 大于流变层厚度,说明温度场建立合 理,能够实现稳定焊接。

2 工艺参数对搅拌摩擦焊接温度场 影响

搅拌摩擦焊过程中搅拌头旋转 速度与焊接速度直接影响搅拌头前 端温度分布,因此分别对不同搅拌头 旋转速度与焊接速度条件下焊接进 行模拟,工艺参数分组如表3所示。

为研究搅拌头旋转速度对接头 质量的影响,选取3组搅拌头转速不 同,焊接速度相同的工艺情况进行模 拟分析(即 A-1、A-2、A-3 组)。图 8为焊接稳定状态时,沿焊接方向焊 缝截面的温度分布,与优选工艺参数 搅拌摩擦焊温度场类似,在搅拌头周 围存在一薄层区域,材料温度达到 540℃,构成黏流层。如图9所示,随 着搅拌头转速的降低,搅拌头前端黏 流层厚度逐渐减小, n=400r/min 时, 搅拌针前端下部黏流层逐渐消失; *n*=600r/min 与 *n*=800r/min 时, 搅拌 头前端黏流层厚度大致相似。分析 这一现象,可以推断, n=400r/min 时, 线能量较低,高温区域建立范围不够 广泛,在稳定焊接时,搅拌头会先于 黏流层行走。n=600r/min 与 n=800r/ min时,线能量较大,高温范围足够 广泛,搅拌头前端可以形成厚度充分 的黏流层,满足流变层厚度需要。

为研究焊接速度对接头质量的

影响,选取3组焊速不同,搅拌头转 速相同的工艺情况进行模拟分析(即 A-2、A-4、A-5组)。图10为焊接稳 定状态时各组仿真模型在沿焊接速 度方向焊缝截面的温度分布。如图 10、图11所示,各组模型在搅拌头前 端均存在一层约540℃的黏流层,黏 流层厚度随焊接速度增加而减小。 搅拌头转速固定的情况下,温度场建 立恒定,焊接速度增加会使搅拌头更 加逼近黏流层前端边缘,当搅拌头前 端黏流层最小厚度小于流变层厚度时,黏流态材料与热塑性材料同时被搅拌头迁移至搅拌头后方的空腔,由于热塑性材料流动性能不充分,接头质量将会下降。v=150mm/min与v=180mm/min时,搅拌头前端有足够厚度黏流层;v=220mm/min时,搅拌头前端黏流层最小厚度低于所需流变层厚度。

上述分析表明,搅拌头每旋转一 周,随搅拌头向后方转移的黏流态材

编号	搅拌头旋转速度 n/ (r•min ⁻¹)	焊接速度 v/ (mm ⋅ min ⁻¹)	流变层厚度 δ/mm					
A-1	400	180	0.45					
A–2	600	180	0.3					
A-3	800	180	0.225					
<i>A</i> -4	600	220	0.37					
1 5	600	150	0.25					

去3 仿直描刑工艺参数分组





Fig.8 Temperature distribution of joint in welding direction at different rotating speeds





料应足够填充其行走过的距离,不同 搅拌头转速与焊接速度对于搅拌头 前端黏流层最小厚度需求不同。如 图 12 所示, A-4 组工艺条件下,温度 场建立的黏流层厚度小于所需流变 层厚度,不能达到良好的焊接效果。 A-1组工艺条件下,焊接热输入量不 足,搅拌头前端未能形成黏流层,焊 接质量将进一步下降,上述两组工艺 参数未满足要求。而 A-2、A-3、A-5















这3组工艺参数可以建立合理的温 度场使搅拌头前端的黏流层满足所 需流变层厚度要求,能够获得质量良 好的焊接接头,这与实际焊接结果一 致。

根据2A14铝合金搅拌摩擦焊 工艺试验结果可知, A-4 组工艺条件 下,焊接线能量密度过小,接头质量 下降明显,则其流变层厚度可对应为 流变层厚度的上限。当搅拌头仅旋 转不移动时,搅拌头周围摩擦产热与 被焊材料塑性流动产热进入稳态后, 可形成稳定的温度场,这一状态下对 应的黏流层厚度为黏流层厚度的上 限,此状态下黏流层厚度与热源及材 料性质关系密切。黏流层与流变层 厚度上限分别如图 12 中虚线所示。 搅拌摩擦焊接工艺参数选择的合理 范围应控制在黏流层最小厚度与黏 流层厚度上限和流变层厚度上限所 限定的区域。

结论

(1) 将 Pressure Independ Multiyield Material 模型应用于搅 拌摩擦焊接温度场的仿真模拟, 引入 Grüneisen 物态方程,弥补了 Johnson-cook 本构方程在类流体描 述方面的不足,为描述搅拌摩擦焊接 过程中复杂的热力耦合行为提供了 一种新方法。

(2)2A14 铝合金搅拌摩擦焊中 搅拌头周围存在接近固相线温度的 薄层材料,该温度下薄层材料呈现黏 流态,构成黏流层。稳定焊接过程 中,搅拌头前端黏流层厚度应大于流 变层厚度,才能确保搅拌头旋转一周 转移的黏流态材料足够填充搅拌头 行走后产生的空腔,进而确保焊接质 量。

(3)搅拌头前端黏流层厚度随 搅拌头旋转速度降低而减小,搅拌头 旋转速度过低时,热输入量不足,不 能形成厚度充分的黏流层,难以实现 稳定的焊接。搅拌头前端黏流层厚度 随焊接速度增加而减小,焊接速度过 快时,搅拌头前端黏流层厚度小于所 需流变层厚度,使搅拌头前端黏流态 材料不能充分填充搅拌头后方空腔。

参考文献

[1] 赵衍华,林三宝,贺紫秋,等.2014 铝合金搅拌摩擦焊接过程数值模拟[J].机械 工程学报,2006,42(7):92-97.

ZHAO Yanhua, LIN Sanbao, HE Ziqiu, et al. Numerical simulation of 2014 aluminum alloy friction stir welding process[J]. Chinese Journal of Mechanical Engineering, 2006, 42(7): 92–97.

[2] HUANG Y X, MENG X C, ZHANG Y B, et al. Micro friction stir welding of ultrathin Al-6061 sheets[J]. Journal of Materials Processing Technology, 2017, 250: 313-319.

[3] 张彦华,常金玲,刘雪梅.搅拌摩擦 焊过程的流变学初步分析 [C]//第十一次全国 焊接会议论文集.上海,2005.

ZHANG Yanhua, CHANG Jinling, LIU Xuemei. Primary study of material flow behavior during FSW[C]//Proceedings of 11th National Welding Conference. Shanghai, 2005.

[4] AL-BADOUR F, MERAH N, SHUAIB A, et al. Coupled Eulerian Lagrangian finite element modeling of friction stir welding processes[J]. Journal of Materials Processing Technology, 2013, 213(8): 1433–1439.

[5] AZIZ S B, DEWAN M W, HUGGETT D J, et al. Impact of friction stir welding (FSW) process parameters on thermal modeling and heat generation of aluminum alloy joints[J]. Acta Metallurgica Sinica, 2016, 29(9): 1–15.

[6] 王鑫.7A52 铝合金搅拌摩擦焊实验 研究及流动仿真 [D].北京:清华大学,2009.

WANG Xin. Experiment research and flow simulation of 7A52 aluminum alloy FSW[D]. Beijing: Tsinghua University, 2009.

[7] KIM S D, YOON J Y, NA S J. A study on the characteristics of FSW tool shapes based on CFD analysis[J]. Welding in the World, 2017, 61(3): 1–12.

[8] 郭伦文. 2A14 铝合金热压缩变形流 变行为研究 [D]. 长沙:中南大学, 2013.

GUO Lunwen. Study of flow behavior of 2A14 aluminum alloy during hot compression deformation[D]. Changsha: Central South University, 2013.

[9] 邢书明,张励忠,谭建波,等.半固态流变成形工艺理论一第2部分流变补缩理论[J].特种铸造及有色合金,2006,26(4):215-219.

XING Shuming, ZHANG Lizhong, TAN Jianbo, et al. Rheological forming theory of semisolid alloy—Part 2 rheological feeding theory[J]. Special Casting & Nonferrous Alloys, 2006, 26(4): 215–219.

[10] 郭洪民. 半固态铝合金流变成形工 艺与理论研究 [D]. 南昌: 南昌大学, 2007.

GUO Hongmin. Investigation on technique and theory of rheological forming for semisolid aluminum alloys[D]. Nanchang: Nanchang University, 2007.

[11] 湛利华, 钟掘, 李晓谦, 等. 连续

铸轧流变行为的物理模拟及其应力一应变 关系的演变[J].中国有色金属学报,2004, 14(12):1995-2002.

ZHAN Lihua, ZHONG Jue, LI Xiaoqian, et al. Physical simulation of rheological behavior and stress-strain relation evolvement in continuous roll-casting process[J]. The Chinese Journal of Nonferrous Metals, 2004, 14(12): 1995–2002.

[12] 杜岩峰,白景彬,田志杰,等. 2219 铝合金搅拌摩擦焊温度场的三维实体耦 合数值模拟 [J]. 焊接学报, 2014, 35(8): 57-60.

DU Yanfeng, BAI Jingbin, TIAN Zhijie, et al. Investigation on three-dimensional real coupling numerical simulation of temperature field of friction stir welding of 2219 aluminum alloy[J]. Transactions of the China Welding Institution, 2014, 35(8): 57–60.

[13] FRASER K A, LYNE S, KISS L I. Numerical simulation of bobbin tool friction stir welding[C]//Proceedings of 10th International Friction Stir Welding Symposium. Beijing, 2014.

[14] 吴强.金属材料高压物态方程及 Grüneisen[D]. 绵阳:中国工程物理研究院, 2004.

WU Qiang. Studies on equation of state and Grüneisen parameter for metals at high pressures and temperatures[D]. Mianyang: China Academy of Engineering Physics, 2004.

通讯作者:张彦华,教授、博士生导师,研究方向为焊接结构完整性,E-mail:zhangyh@buaa.edu.cn。

Thermal Behavior and Pre-Molten Viscousness Layer Simulation of Friction Stir Welding on 2A14-T6 Aluminum Alloy

MA He¹, TIAN Zhijie², XIONG Linyu², YAN Xu¹, CAO Xuemin¹, ZHANG Yanhua¹

(1. Beihang University, Beijing 100191, China;

2. Capital Aerospace Machinery Company, Beijing 100076, China)

[ABSTRACT] Basing on the CEL numerical simulation method, adopted by Pressure Independ Multiyield Material model, the welding temperature field for friction stir welding (FSW) process of 2A14 aluminum alloy at different rotating speeds and welding speeds was simulated by finite element method. According to the temperature distributions, the variation rule of pre-molten viscousness layer at the front of the rotating tool was analyzed. Compared the requirement of rheological layer with simulated thickness of pre-molten viscousness layer, joint quality under different welding parameters was predicted. Therefore, the reference of process parameters selection for 2A14 aluminum alloy FSW was proposed.

Keywords: FSW; Temperature field; Pressure Independ Multiyield Material model; Pre-molten viscousness layer; Numerical simulation

(责编 逸飞)